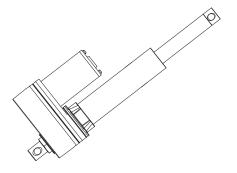


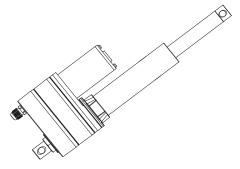
Notice d'utilisation et schéma de raccordement

Pour ACTU M 12-24 V

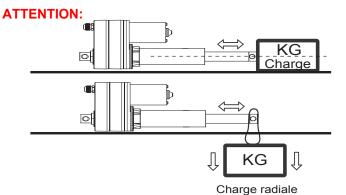




ACTU M 12 - 24V version standard ou version capteur Hall



ACTU M 12 - 24V avec fins de course ou version potentiomètre



La charge doit être axiale au fonctionnement de l'actionneur.



REGLAGE DES FINS DE COURSE

La position "tige sortie" est déterminée par la "came limite supérieure", et la position "tige rentrée" par la "came limite inférieure". Régler les positions limites en suivant les règles suivantes:

Etape 1. Si l'actionneur est déjà en place, tout d'abord le désinstaller et retirer le couvercle du réducteur. Etape 2. Raccorder le câble de puissance à une alimentation CC et laisser l'actionneur commencer à rentrer jusqu'à ce que la came de limite inférieure enclenche l'interrupteur de fin de course. Le moteur s'arrête immédiatement. Si vous souhaitez modifier la position "rentrée", tourner un peu le piston (moins d'un tour complet du piston) jusqu'à la position souhaitée. La position inférieure est ainsi réglée.

Etape 3. Laisser l'actionneur sortir jusqu'à la position souhaitée. Puis desserrer la vis et régler la position de la came de limite supérieure de façon à enclencher l'interrupteur de fin de course. Une fois la vis resserrée, la course souhaitée sera obtenue

A ATTENTION

- Ne jamais laisser le piston tourner pendant la phase de réglage.
- Le réglage des fins de course est possible uniquement si la classe de protection est inférieure à IP65.



ENTRAINEMENT MANUEL (MD) DE L'ACTIONNEUR

Le MD est une autre méthode permettant d'entrainer directement le moteur, si l'alimentation n'est pas disponible.

Etape 1. Enlever le bouchon du couvercle du réducteur.

Etape 2. Utiliser un embout hexagonal de 8.0mm ou une visseuse électrique (recommandé) pour entrainer directement le pignon.

Etape 3. Insérer le bouchon dans le trou et s'assurer qu'il soit bien en place.

Le couple max. d'entrainement est de 6kg-cm avec une charge de 4500N.(Vis à billes)

